

# A generalization of the Donaldson invariant

笹平 裕史(東大数理)

# Introduction

- $X$ :closed, oriented 4-manifold
- $g$ :Riemannian metric on  $X$
- $E \rightarrow X$ : $SU(2)$ -vector bundle on  $X$ ,  
 $c_2(E) = k \in H^4(X, \mathbb{Z}) \cong \mathbb{Z}$ .
- $M_k(g)$ :moduli space of instantons on  $E$   
 $M_k$ :(noncompact,) orientable, smooth manifold (適当な条件のもと)

- $\dim M_k = 2d$ , ( $k \geq 1, d > 2k$ ) と仮定  
 $[\Sigma_1], \dots, [\Sigma_d] \in H_2(X, \mathbb{Z}) \Rightarrow$   
 $\mu([\Sigma_1]), \dots, \mu([\Sigma_d]) \in H^2(M_k, \mathbb{Z})$  (定義は後)  
 $\gamma_k([\Sigma_1], \dots, [\Sigma_d]) :=$   
 $\int_{M_k(g)} \mu([\Sigma_1]) \cup \dots \cup \mu([\Sigma_d]) \in \mathbb{Z}$   
 $(M_k$ には適当に向きをいれている)

- $\gamma_k: \overbrace{H_2(X, \mathbb{Z}) \otimes \dots \otimes H_2(X, \mathbb{Z})}^d \rightarrow \mathbb{Z}$   
 $\gamma_k$ は $g$ に依存しない  
 $\{\gamma_k\}_k$ : 4次元多様体 $X$ の不変量
- $\{\gamma_k\}_k$ を Donaldson 不変量という

$\{\gamma_k\}_k$ を次のように一般化する

- $\dim M_k = 2d + r$  ( $r = 1, 2, 3$ )  
 $V \subset M_k$ : compact submanifold,  $\dim V = r$   
 $\mu([\Sigma_1]) \cup \dots \cup \mu([\Sigma_d]) \in H^{2d}(M_k, \mathbb{Z})$   
の “ボアンカレ双対”
- $\mathcal{A}:E$  の接続の空間  
 $\mathcal{A}^* := \{A \in \mathcal{A} | A : \text{既約}\}$   
 $\mathcal{G}:E$  のゲージ群  
 $\iota : V \hookrightarrow \mathcal{B}^* := \mathcal{A}^*/\mathcal{G}$ : inclusion
- (適当な条件でのもと)  $V$  に標準的なスピン構造  
 $[V, \iota] \in \Omega_r^{spin}(\mathcal{B})$ :  $g$  に依存しない  
 $\gamma_{k,r}^{spin} : \mathfrak{H}_d(X) \rightarrow \Omega_r^{spin}(\mathcal{B}^*)$   
 $\{\gamma_{k,r}^{spin}\}_{k,r} : X$  の不変量  
 $\mathfrak{H}_d(X)$  の定義は後で

## plan of this talk

- インスタントン
- モジュライ空間のスピン構造
- 不変量  $\gamma_{k,r}^{spin}$  の定義
- $\gamma_{k,r}^{spin}$  の well-defined 性

## インスタントン

- $* = *_g : \Omega_X^2(\mathfrak{g}_E) \rightarrow \Omega_X^2(\mathfrak{g}_E)$   
Hodge  $*$ -operator,  $*^2 = 1$   
 $\Omega_X^2(\mathfrak{g}_E) = \Omega_X^+(\mathfrak{g}_E) \oplus \Omega_X^-(\mathfrak{g}_E)$   
 $\Omega_X^+(\mathfrak{g}_E)$ : $*$ の固有値 1,  $\Omega_X^-(\mathfrak{g}_E)$ : $*$ の固有値 -1.
- $A \in \mathcal{A} = \mathcal{A}_E$ :  $E$  の接続  
 $F_A \in \Omega_X^2(\mathfrak{g}_E)$ :  $A$  の曲率  
 $F_A^+ : F_A$  の  $\Omega_X^+(\mathfrak{g}_E)$  への射影  
 $F_A^+ = 0$  (ASD 方程式)
- インスタントンのモジュライ空間  
 $M_k = M_k(g) = \{A \in \mathcal{A} | F_A^+ = 0\} / \mathcal{G}$

## モジュライ空間について

$\mathcal{H}_g^+(X)$ :  $X$  上の自己双対調和 2 形式の空間  
 $b^+(X) := \dim \mathcal{H}_g^+(X)$

**Proposition 1.** (*smoothness*)

$b^+(X) \geq 1, k \geq 1, g$ : “generic”  $\Rightarrow$

$M_k \subset \mathcal{B}^* = \mathcal{A}^*/\mathcal{G}$

$M_k$ : smooth manifold

$T_{[A]} M_k =$

$\ker(d_A^* + d_A^+ : \Omega^1(\mathfrak{g}_E) \rightarrow \Omega^0(\mathfrak{g}_E) \oplus \Omega^+(\mathfrak{g}_E))$

$\dim = 8k - 3(1 - b_1(X) + b^+(X))$

**Theorem 2.** (*compactification*)

- $\{A_\alpha\}_\alpha \subset M_k$ : 任意の点列  $\Rightarrow$

適当に部分列をとると、

ある  $x_1, \dots, x_l \in X$  ( $0 \leq l \leq k$ ) があって、

$[A_\alpha] \rightarrow ([A_\infty]; x_1, \dots, x_l) \in M_{k-l} \times s^l(X)$

(ある意味で)

- $\bar{M}_k$ :  $M_k \cup (M_{k-1} \times X) \cup \dots \cup (M_0 \times s^k(X))$

における閉包

$\Rightarrow \bar{M}_k$  はコンパクト

## $M_k$ の向き付け可能性

- $\text{Ind}\{D_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*} \in KO(\mathcal{B}^*)$ :  
index bundle of operators  $D_A = d_A^* + d_A^+$   
parameterized by  $\mathcal{B}^*$
- $\text{Ind}\{D_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*}|_{M_k} = TM_k$  in  $KO(M_k)$

**Lemma 3.** (*Donaldson*)

- $w_1(\text{Ind}\{D_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*}) = 0 \in H^1(\mathcal{B}^*, \mathbb{Z}_2)$   
特に  $M_k$  は向き付け可能

- $\mathcal{O}: \mathcal{H}_g^1(X) \oplus \mathcal{H}_g^+(X)$  の向き  $\Rightarrow M_k$  に向きが定まる  
 $\mathcal{H}_g^1(X)$ :  $X$  上の調和 1 形式の空間,  
 $\mathcal{H}_g^+(X)$ :  $X$  上の自己双対調和 2 形式の空間

$M_k$  のスピン構造

**Proposition 4.** (*spin str on  $M_k$* )

(a)  $X$ :closed, spin 4-mfd,

$H_1(X, \mathbb{Z})$ :torsion free

$\Rightarrow w_2(\text{Ind}\{D_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*}) = 0 \in H^2(\mathcal{B}_k^*, \mathbb{Z}_2)$

特に  $M_k$  はスピン構造を持つ。

(b)  $k$ :odd

$\sigma$ : $X$  のスピン構造,  $\mathcal{O}:\mathcal{H}_g^1(X) \oplus \mathcal{H}_g^+(X)$  の向き

$\Rightarrow M_k$  にスピン構造

## Outline of proof of (a)

- $x_0 \in X$  fix,  $\mathcal{G}_0 = \{g \in \mathcal{G} | g(x_0) = 1\}$   
 $\tilde{\mathcal{B}} := \mathcal{A}/\mathcal{G}_0$ ,  $\tilde{\mathcal{B}}^* = \mathcal{A}^*/\mathcal{G}_0$   
 $\beta : \tilde{\mathcal{B}}^* \rightarrow \mathcal{B}^*$ : projection  
 $\beta^* : H^2(\mathcal{B}^*, \mathbb{Z}) \rightarrow H^2(\tilde{\mathcal{B}}^*, \mathbb{Z})$  は单射
- $E(l) := E \oplus \underline{\mathbb{C}}^{l-2} \rightarrow X$ :  $SU(l)$ -vector bundle  
 $\mathcal{B}(l) := \mathcal{A}_{E(l)}/\mathcal{G}_{E(l)}$  などと書く  
 $l \gg 0$  のとき、 $H_1(X, \mathbb{Z}) \cong H_1(\tilde{\mathcal{B}}(l), \mathbb{Z})$   
特に、 $H_1(X, \mathbb{Z})$ :torsion free  
 $\Rightarrow H^2(\tilde{\mathcal{B}}(l), \mathbb{Z})$ :torsion free (普遍係数定理)

まずは、次の特別な場合を考える。

**Lemma 5.**  $X$ :closed 4-manifold

$H_1(X, \mathbb{Z})$ :torsion free

$\exists J$ :almost complex str on  $X$

$c_1(X, J) = 0 \in H^2(X, \mathbb{Z})$

$\Rightarrow w_2(\text{Ind}\{D_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*}) = 0 \in H^2(\mathcal{B}^*, \mathbb{Z}_2)$

outline of proof of lemma

- $X$ :almost complex  $\Rightarrow$

$D_A = \bar{\partial}_A^* + \bar{\partial}_A : \Omega_X^{0,1}(\mathfrak{g}_E^\mathbb{C}) \rightarrow \Omega_X^{0,0}(\mathfrak{g}_E^\mathbb{C}) \oplus \Omega_X^{0,2}(\mathfrak{g}_E^\mathbb{C})$   
(0次のoperatorの差を除いて)

- mod 2で、

$w_2(\text{Ind}\{D_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*}) \equiv c_1(\text{Ind}\{\bar{\partial}_A^* + \bar{\partial}_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*})$

よって

$c_1(\text{Ind}\{\bar{\partial}_A^* + \bar{\partial}_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*}) = 0 \in H^2(\mathcal{B}^*, \mathbb{Z})$  を示せば  
良い

- $\beta^* : H^2(\mathcal{B}^*, \mathbb{Z}) \rightarrow H^2(\tilde{\mathcal{B}}^*, \mathbb{Z})$ :injective

$\tilde{\mathcal{B}}^* = \tilde{\mathcal{B}}_E^* \hookrightarrow \tilde{\mathcal{B}}(l) = \tilde{\mathcal{B}}_{E \oplus \underline{\mathbb{C}}^{l-2}} : [A] \mapsto [A \oplus \Theta_{l-2}]$

$c_1(\text{Ind}\{\bar{\partial}_A^* + \bar{\partial}_A\}_{[A] \in \tilde{\mathcal{B}}(l)}) = 0 \in H^2(\tilde{\mathcal{B}}(l), \mathbb{Z})$

を示すことに帰着

- $\widetilde{\mathbb{E}}(l) = \mathcal{A}_{E(l)} \times E(l)/\mathcal{G}_{E(l)0} \rightarrow \widetilde{\mathcal{B}}(l) \times X$   
族の指数定理より

$$\begin{aligned} ch(\text{Ind}\{\bar{\partial}_A^* + \bar{\partial}_A\}_{[A] \in \widetilde{\mathcal{B}}(l)}) &= \\ ch(\mathfrak{g}_{\widetilde{\mathbb{E}}(l)}^{\mathbb{C}}) Todd(X, J)/[X] &\in H^*(\widetilde{\mathcal{B}}(l), \mathbb{Q}) \\ \Rightarrow c_1(\text{Ind}\{\bar{\partial}_A^* + \bar{\partial}_A\}_{[A] \in \widetilde{\mathcal{B}}(l)}) &= \\ \frac{1}{2}p_1(\mathfrak{g}_{\widetilde{\mathbb{E}}(l)})c_1(X, J)/[X] &\in H^2(\widetilde{\mathcal{B}}(l), \mathbb{Q}) \end{aligned}$$

- $c_1(X, J) = 0 \in H^2(X, \mathbb{Z})$  (仮定)  $\Rightarrow$   
 $c_1(\text{Ind}\{\bar{\partial}_A^* + \bar{\partial}_A\}_{[A] \in \widetilde{\mathcal{B}}(l)}) = 0 \in H^2(\widetilde{\mathcal{B}}(l), \mathbb{Q})$

- $H_1(X, \mathbb{Z})$ :torsion free (仮定)  $\Rightarrow$   
 $H^2(\widetilde{\mathcal{B}}(l), \mathbb{Z})$ :torsion free  $\Rightarrow$   
 $c_1(\text{Ind}\{\bar{\partial}_A^* + \bar{\partial}_A\}_{[A] \in \widetilde{\mathcal{B}}(l)}) = 0 \in H^2(\widetilde{\mathcal{B}}(l), \mathbb{Z}).$

その他の場合を  $c_1(X, J) = 0$  の場合に帰着させる。  
 そのためには、次が必要である

**Lemma 6.**  $X:closed, spin \text{ 4-md} \Rightarrow$   
 $\exists W:closed, simply connected, spin \text{ 4-md s.t}$   
 $\exists J:almost complex str on X \# W$   
 $c_1(X \# W, J) = 0 \in H^2(X \# W, \mathbb{Z})$

証明は略

具体的に  $W$  を次のようにとる。

$$X:spin \Rightarrow 2\chi(X) + 3\tau(X) \equiv 0 \pmod{4}$$

- $2\chi(X) + 3\tau(X) \leq 0$  のとき  
 $2\chi(X) + 3\tau(X) = -4m \quad (m \in \mathbb{Z}_{\geq 0})$   
 $W = \#^m S^2 \times S^2$

- $2\chi(X) + 3\tau(X) > 0$  のとき  
 $2\chi(X) + 3\tau(X) = 4m \quad (m \in \mathbb{Z}_{> 0})$   
 $W = \#^m K3$

一般の場合

- $x_0 \in X:\text{fix}$ ,  $B_\epsilon(x_0):x_0$  の小さい近傍  
 $\phi : E|_{B_\epsilon(x_0)} \cong B_\epsilon(x_0) \times \mathbb{C}^2:\text{fix}$
- $\mathcal{B}^{*,f} = \{[A] \in \mathcal{B}^* | A|_{B_\epsilon(x_0)} = \Theta_{B_\epsilon(x_0)} \text{ w.r.t } \phi\}$   
 $\mathcal{B}^* \cong \mathcal{B}^{*,f}$ : モトビ一値  
 $(X \rightarrow X/B_\epsilon(x_0) \cong X$  よる接続の引き戻しを考えよ)
- $W:\text{closed, spin, simply connected 4-mfd}$ ,  
 $\exists J:\text{almost complex str on } X \# W$ ,  
 $c_1(X \# W, J) = 0 \in H^2(X \# W, \mathbb{Z})$   
 $E_W := W \times \mathbb{C}^2$ ,  $\Theta_W$ : product connection on  $E_W$
- $E \#_{x_0} E_W \rightarrow X \# W$ :  $E|_{B_\epsilon(x_0)}$  の自明化  $\phi$  を用いて  $E_W$  と張り合わせる。  
 $[A] \in \mathcal{B}^{*,f}$  に対して、 $[A \# \Theta_W]$  を  $\phi$  を用いて張りあわせた接続
- 族の指数の和公式を用いて、 $c_1(X, J) = 0$  の場合に帰着させて  
 $w_2(\text{Ind}\{D_A\}_{[A] \in \mathcal{B}^*}) = 0 \in H^2(\mathcal{B}^*, \mathbb{Z}_2)$ を得る

## 不变量 $\gamma_{k,r}^{spin}$ の定義

$\mu$ -map

- $[\Sigma] \in H_2(X, \mathbb{Z})$ ,  $\Sigma \subset X$ : embedded surface

- $\mathcal{B}_\Sigma^*$ :  $E|_\Sigma$  の既約な接続のゲージ同値類の空間

- $A:E|_\Sigma$  の接続

$$\begin{aligned} \partial_A : \Omega_\Sigma^{0,0}(K_\Sigma^{\frac{1}{2}} \otimes E|_\Sigma) &\rightarrow \Omega_\Sigma^{0,1}(K_\Sigma^{\frac{1}{2}} \otimes E|_\Sigma) \\ \bar{\partial}\text{-operator} \end{aligned}$$

- $\mathcal{L}'_\Sigma = \det \text{Ind}\{\partial_A\}_{[A] \in \mathcal{B}_\Sigma^*} \rightarrow \mathcal{B}_\Sigma^*$   
complex line bundle

- $r_\Sigma : \mathcal{B}^* = \mathcal{B}_{X,E}^* \rightarrow \mathcal{B}_\Sigma^*$ : 接続の制限写像  
(正確には  $\Sigma$  の管状近傍  $\nu(\Sigma)$  を考える必要がある)

$$\mathcal{L}_\Sigma := r_\Sigma^* \mathcal{L}'_\Sigma \rightarrow \mathcal{B}^* = \mathcal{B}_{X,E}^*$$

$$\mu([\Sigma]) := c_1(\mathcal{L}_\Sigma) \in H^2(\mathcal{B}^*, \mathbb{Z})$$

- $s'_\Sigma : \mathcal{L}'_\Sigma$  の切断

$$s_\Sigma := r_\Sigma^* s'_\Sigma : \mathcal{L}_\Sigma$$
 の切断

$$V_\Sigma := s_\Sigma^{-1}(0) \subset \mathcal{B}^* = \mathcal{B}_{X,E}^*$$

$\mu(\Sigma_1) \cup \cdots \cup \mu(\Sigma_d)$  の “ポアンカレ双対”  $V$

- $\dim M_k = 2d + r$   
 $[\Sigma_1], \dots, [\Sigma_d] \in H_2(X, \mathbb{Z})$   
 $\Sigma_i \subset X$ : embedded surface
- $b^+(X) \geq 1$ ,  $s'_{\Sigma_i}$ : generic  $\Rightarrow$   
 $V = M_k \cap V_{\Sigma_1} \cap \cdots \cap V_{\Sigma_d}$   
 $\dim V = r$  の多様体
- 条件
  - (a)  $\Sigma_i \cap \Sigma_j$ : 橫断的 ( $i \neq j$ )
  - (b)  $\Sigma_i \cap \Sigma_j \cap \Sigma_k = \emptyset$  ( $i, j, k$  異なる)

**Lemma 7.**  $\dim M_k = 2d + r$  ( $r = 1, 2, 3$ )  
 $d > 2k$ , 条件 (a), (b) のもと  
 $V = M_k \cap V_{\Sigma_1} \cap \cdots \cap V_{\Sigma_d}$  はコンパクト

## Lemma 7 の証明

- $\{[A_\alpha]\}_\alpha \subset V = M_k \cap V_{\Sigma_1} \cap \cdots \cap V_{\Sigma_d}$   
任意の点列

$$[A_\alpha] \rightarrow [A_\infty; x_1, \dots, x_l] \in M_{k-l} \times s^l(X)$$

$l = 0$  であることを示したい。

$0 < l < k$  と仮定する。

– ある  $i$  にたいして、 $x_1, \dots, x_l \notin \Sigma_i$

$$\Rightarrow [A_\infty] \in M_{k-l} \cap V_{\Sigma_i}$$

– 条件 (b) より、

$$\#\{i | x_\nu \in \Sigma_i \quad (\exists \nu = 1, \dots, l)\} \leq 2l$$

\* 2つをまとめると (適当に番号を入れ替えて)

$$[A_\infty] \in M_{k-l} \cap V_{\Sigma_1} \cap \cdots \cap V_{\Sigma_{d-2l}}$$

- 一方

$$\begin{aligned}
 & \dim M_{k-l} \cap V_{\Sigma_1} \cap \cdots \cap V_{d-2l} \\
 &= \dim M_k - 8l - 2(d-2l) \\
 &= 2d + r - 8l - 2d + 4l = r - 4l < 0 \quad (r < 4) \\
 &\Rightarrow M_k \cap V_{\Sigma_1} \cap \cdots \cap M_{\Sigma_{d-2l}} = \emptyset \\
 &\text{矛盾}
 \end{aligned}$$

- $l = k$  の場合は、別に議論が必要。仮定の  $d > 2k$  をつかう。ここでは省略

**Proposition 8.**  $X$ :closed, spin 4-mfd

$b^+(X) \geq 1$ ,  $H_1(X, \mathbb{Z})$ :torsion free

$\sigma$ : $X$ のスピン構造,  $\mathcal{O}:\mathcal{H}_g^1(X) \oplus \mathcal{H}_g^+(X)$ の向き

$k \geq 1$ :odd,  $\dim M_k = 2d + r$ ,  $r = 1, 2, 3$

$[\Sigma_1], \dots, [\Sigma_d] \in H_2(X, \mathbb{Z})$

$[\Sigma] \in H_2(X, \mathbb{Z})$

$2[\Sigma] = [\Sigma_1] + \dots + [\Sigma_d] \in H_2(X, \mathbb{Z})$

$\Phi : \mathcal{L}_{\Sigma}^{\otimes 2} \cong \mathcal{L}_{\Sigma_1} \otimes \dots \otimes \mathcal{L}_{\Sigma_d}$

$V = M_k \cap V_{\Sigma_1} \cap \dots \cap V_{\Sigma_d}$

$\mathcal{O}, \sigma, \Phi \Rightarrow$

$V$ のスピン構造  $\sigma_V = \sigma_V(\sigma, \mathcal{O}, \Phi)$  が定まる。

*Proof.*  $\mathcal{O}, \sigma \Rightarrow M_k$  のスピン構造

$\Phi \Rightarrow \mathcal{L}_{\Sigma_1} \oplus \dots \oplus \mathcal{L}_{\Sigma_d}$  のスピン構造

$\mathcal{N} \rightarrow V$ : $V \subset M_k$  の法束

$d(s_{\Sigma_1} \oplus \dots \oplus s_{\Sigma_d}) : \mathcal{N} \cong \mathcal{L}_{\Sigma_1} \oplus \dots \oplus \mathcal{L}_{\Sigma_d}|_{M_k}$

$\Rightarrow \mathcal{N}$  にスピン構造

$TV \oplus \mathcal{N} = TM_k|_V$

$\Rightarrow V$  にスピン構造

□

**Theorem 9.** 上の仮定に  $b^+(X) > 1$  をつけ加える。

$\iota : V \hookrightarrow \mathcal{B}^* : inclusion$

$[V, \sigma_V, \iota] \in \Omega_r^{spin}(\mathcal{B}^*)$  は  $g, s'_{\sum_i}$  のとり方に依存しない。

したがって、

$$\begin{aligned} \mathfrak{H}_d(X) = \\ \left\{ ([\Sigma_1], \dots, [\Sigma_d]; \Phi) \mid \begin{array}{l} [\Sigma_1] + \dots + [\Sigma_d] = 2[\Sigma] \\ \Phi : \mathcal{L}_{\Sigma}^{\otimes 2} \cong \mathcal{L}_{\Sigma_1} \otimes \dots \otimes \mathcal{L}_{\Sigma_d} \end{array} \right\} \end{aligned}$$

とおくと、

$$\gamma_{k,r}^s(\sigma, \mathcal{O}) : \mathfrak{H}_d(X) \rightarrow \Omega_r^{spin}(\mathcal{B}_k^*)$$

は、4次元多様体  $X$  の不変量

## outline of proof

- $g_-, g_+: X$  のリーマン計量

$\tilde{g}_t$  ( $-1 \leq t \leq 1$ ):  $X$  のリーマン計量の道

$$\tilde{g}_{\pm 1} = g_{\pm}$$

$$\mathcal{M}_k = \cup_{-1 \leq t \leq 1} M_k(\tilde{g}(t))$$

( $b^+(X) > 1$  より smooth)

- $s'_{\sum_i, -}, s'_{\sum_i, +}: \mathcal{L}'_{\sum_i} \rightarrow \mathcal{B}_{\sum_i}^*$  の切断

$\tilde{s}'_{\sum_i, t}$  ( $-1 \leq t \leq 1$ ):  $\mathcal{L}'_{\sum_i}$  の切断の道

$$\tilde{s}'_{\sum_i, \pm 1} = s'_{\sum_i, \pm}$$

$$\tilde{s}_{\sum_i, t} = r_{\sum_i}^* \tilde{s}'_{\sum_i, t}$$

$$\mathcal{V}_{\sum_i} = \cup_{-1 \leq t \leq 1} \tilde{s}_{\sum_i, t}^{-1}(0)$$

$$\mathcal{V} = \mathcal{M}_k \cap \mathcal{V}_{\sum_1} \cap \cdots \cap \mathcal{V}_{\sum_d}$$

- $V$  と同様に  $\mathcal{V}$  にもスピン構造が定まる。

- $\mathcal{V}$  がコンパクトならば、 $\partial\mathcal{V} = V_- \coprod V_+$  で  $V_-$  と  $V_+$  がスピン同境となる。

- $\dim V = r$  が 1 または 2 のとき、 $\mathcal{V}$  はコンパクトであることは、 $V$  と同様に “dimension counting” から分かる。

$r = 3$  のときを考える

**Lemma 10.**  $r = \dim V = 3$  のとき, 必要ならば  $\tilde{s}_{\Sigma_i, t}$  を摂動して、 $\mathcal{V}$ をコンパクトにできる。

proof

- $\{[A_\alpha]\}_\alpha \subset \mathcal{V}$  任意の点列とする。

“dimension counting” より、

$$[A_\alpha] \rightarrow [A_\infty; x_1] \in \bar{\mathcal{M}}_k$$

$$[A_\infty] \in \mathcal{M}_{k-1} \cap \mathcal{V}_{\Sigma_1} \cap \cdots \cap \mathcal{V}_{\Sigma_{d-2}},$$

$$x_1 \in \Sigma_{d-1} \cap \Sigma_d$$

のみ起こり得ることが分かる。

- $U:x_1$  の  $X$  における小さい近傍

$\bar{\mathcal{U}}:[A_\infty; x_1]$  の  $\bar{\mathcal{M}}_k \cap \bar{\mathcal{V}}_{\Sigma_1} \cap \cdots \cap \bar{\mathcal{V}}_{\Sigma_{d-2}}$  における近傍

$$\cong U \times [0, \epsilon) \times SO(3)/(x, 0, g) \sim (x, 0, h)$$

$$\cong U \times \text{Cone}(SO(3))$$

- $[A_\infty; x_1]$  の  $\bar{\mathcal{V}}$  における近傍  $\cong \bar{\mathcal{U}} \cap \bar{\mathcal{V}}_{d-1} \cap \bar{\mathcal{V}}_d$

**Proposition 11.**  $i = d - 1, d$ に対して

$$\mathcal{L}_{\Sigma_i}|_{U \times (0, \epsilon) \times SO(3)} \cong \underline{\mathbb{C}}$$

Proposition より、 $\tilde{s}'_{\Sigma_i, t}$  ( $i = d - 1, d$ )を少し動かして、 $\bar{\mathcal{U}}$ において、 $\tilde{s}_{\Sigma_i, t}$ が零点を持たないようにできる  
 $\Rightarrow \mathcal{V}$ をコンパクトにできる

例

$X = K3 \# K3$ ,  $X$  の適当なリーマン計量  $g$ ,  $k = 9$

適当な  $[\Sigma_1], \dots, [\Sigma_{24}] \in H_2(X, \mathbb{Z})$

$[\Sigma_1] + \dots + [\Sigma_{24}] \equiv 0 \pmod{2}$

$V = M_9 \cap V_{\Sigma_1} \cap \dots \cap V_{24} = \coprod^s \mathbb{RP}^3$

$\gamma_{9,3}^{spin}([\Sigma_1], \dots, [\Sigma_{24}]; \Phi) = ? \in \Omega_3^{spin}(\mathcal{B}_9^*)$